

# Éléments de langage

# Les types de données

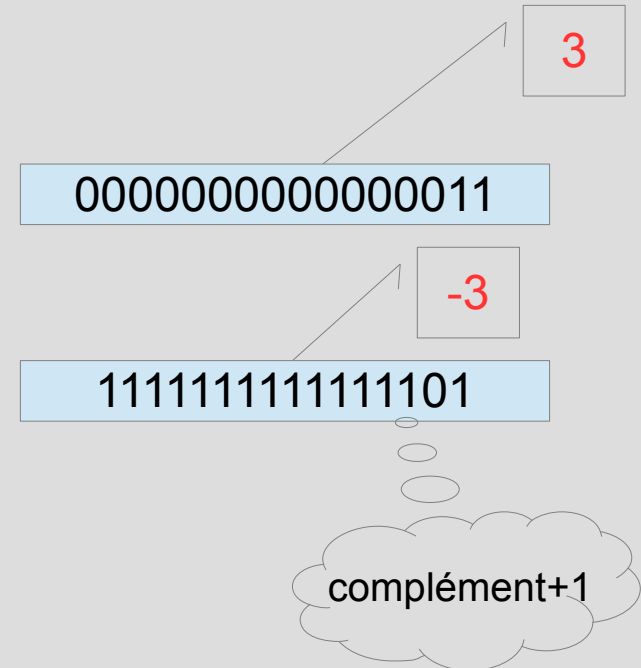
Exemple sur (16bits)

**Entiers Positifs** : 1, 2, ..., 32767

**Entier Negatifs** : -1, -2, ..., -32768

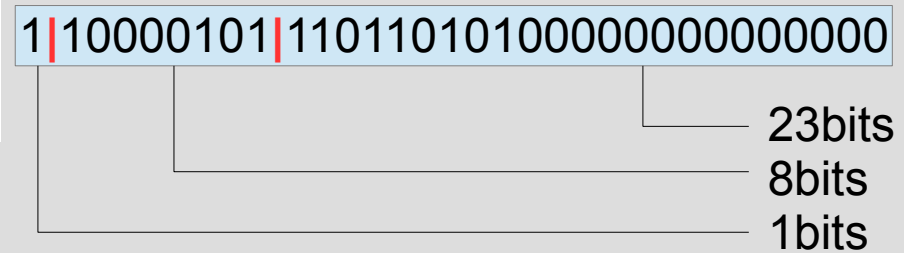
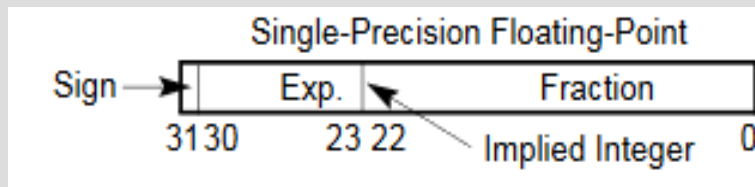
**Nombre en virgule flottante (32bits)**

Dans une FPU et non en ALU



<http://home.agh.edu.pl/~amrozek/x87.pdf>

-118,625



Algo :

<https://www.youtube.com/watch?v=8afbTaA-gOQ>

[https://fr.wikipedia.org/wiki/IEEE\\_754](https://fr.wikipedia.org/wiki/IEEE_754)

## Chaîne d'octets

```
texte1 db 'ceci est un texte'
```

Instructions spécialisées pour la manipulation de chaînes  
(aussi les tableaux)

## Parcours du tableau

- . Sens de parcours de la chaîne/du tableau :
- . défini par le flag DF (Direction Flag)
- . Instructions pour spécifier le sens :
- . **cld** (Clear Direction) : incrémentation si/di
- . **std** (Set Direction) : décrémentation si/di

## Lire en mémoire

### . lodsrb

- . Remplit le registre al avec l'octet pointé par si
- . Incrémente/décrémente si

### . lodsw : remplit ax , $si \pm 2$

- . b=byte (1 octet), w=word (2 octets)

## Ecrire en mémoire

- . `stosb`
- . Le contenu de `al` est copié dans la case pointée par `di`
- . Incrémente/décrémente `di`
- . `stosw` : contenu de `ax` et `di ± 2`

## Transfert de mémoire à mémoire

### . movsb

- . l'octet de la zone mémoire pointée par si est copié dans la zone mémoire pointée par di

- . Incrémente/décrémente si et di

- . movsw : transfert de 2 octets, si et di  $\pm 2$

## Itération

Le préfixe d'instruction `rep` :

- . Pour répéter une instruction de chaîne un certain nombre de fois
- . Le nombre d'itérations est fixé par `cx`

Exemple:

```
mov cx, 5
```

```
rep movsb
```

(répète 5 fois l'instruction `movsb`)



## Longueur d'une chaîne

Pour récupérer la longueur d'une chaîne :

- au moment de la déclaration :

```
ch1 db 'un texte'
```

```
long equ $ - ch1
```

## Comparaison de chaînes

Comparaison de chaînes de caractères :

- . `cmpsb`
- . compare l'octet en `si` avec l'octet en `di`
- . affecte le flag ZF
- . ZF = 1 si  $[si] = [di]$
- . ZF = 0 sinon
- . Incrémente/décrémente `si` et `di`
- . `cmpsw` : compare 2 octets, `si` et `di`  $\pm 2$

## Recherche d'un caractère dans une chaîne

- . `scasb`
- . compare le contenu du registre `al` avec l'octet en `di`
- . affecte le flag `ZF`
- . `ZF = 1` si `al = [di]`
- . `ZF = 0` sinon
- . Incrémente/décrémente `di`
- . `scasw` : recherche `ax`, `di ± 2`

Variantes du préfixe rep:

`.repe`

Répète l'instruction qui suit tant que ZF est allumé, ou au maximum cx fois

`.repne`

Répète l'instruction qui suit tant que ZF est éteint, ou au maximum cx fois

# La pile

- La pile est une zone mémoire qui sert à stocker des informations.
- Fonctionne en mode LIFO (Last In First Out)



Memoire

## Les pointeurs de pile

- SP = adresse du sommet de la pile
- BP = adresse du fond de la pile
- SS = adresse du segment de pile

## Empiler, Depiler

- **push** arg : empiler arg (reg., case mémoire, valeur)
  - **pop** arg : dépiler dans arg (reg., case mémoire)
- c'est l'argument qui détermine la taille

## Les procédures

*name PROC*

*Instructions*

ENDP

Exemple :

Factoriel PROC

.....

ENDP



## Appel de procedure

- *CALL nom*

*Ex : CALL factoriel*

## Passage de paramètres

### Comment passer des paramètres ?

- ♦ grâce aux registres ! C'est possible mais très limité
- ♦ **grâce à la pile** ! pas de limitation (sauf la taille du segment)

(1) on empile les paramètres

(2) on appelle la procédure

## Passage de parametres

Exemple :

*Registre*

- Mov ax,10
- CALL factoriel

-----

*Pile*

- Push 10
- CALL factoriel

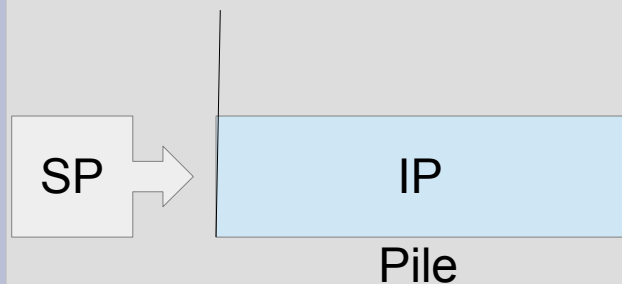
## Description

Cette instruction force le microprocesseur à exécuter les instructions du sous-programme indiqué par l'adresse d'appel avant de continuer. Dès que la routine est terminée, l'exécution reprendra son cours à l'instruction suivant le CALL.

### Appel court :

PUSH IP

IP ← Destination

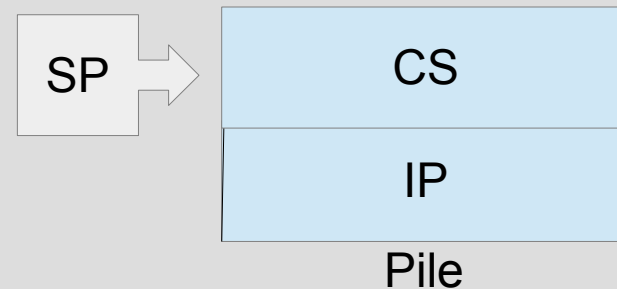


### Appel long :

PUSH CS

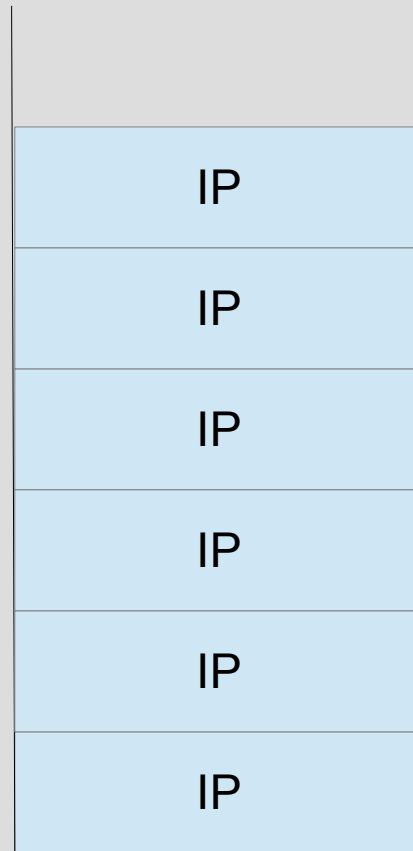
PUSH IP

CS:IP ← Destination



# Recursivité

SP →



6 appels

Pile

## Les interruptions

Message DB 'Hello World\$'

; instructions

MOV AH,09h

MOV DX,Offset Message

INT 21h



**Afficher**

# Les interruptions

; instructions

MOV AH,0Ah

MOV DX,Offset A

INT 21h



**Lire**

Nous sommes régulièrement confrontés aux interruptions. Certaines peuvent être ignorées (le téléphone qui sonne), d'autres non (un pneu qui crève). En informatique comme dans la vie, l'interruption est généralement prise en charge aussi vite que possible.

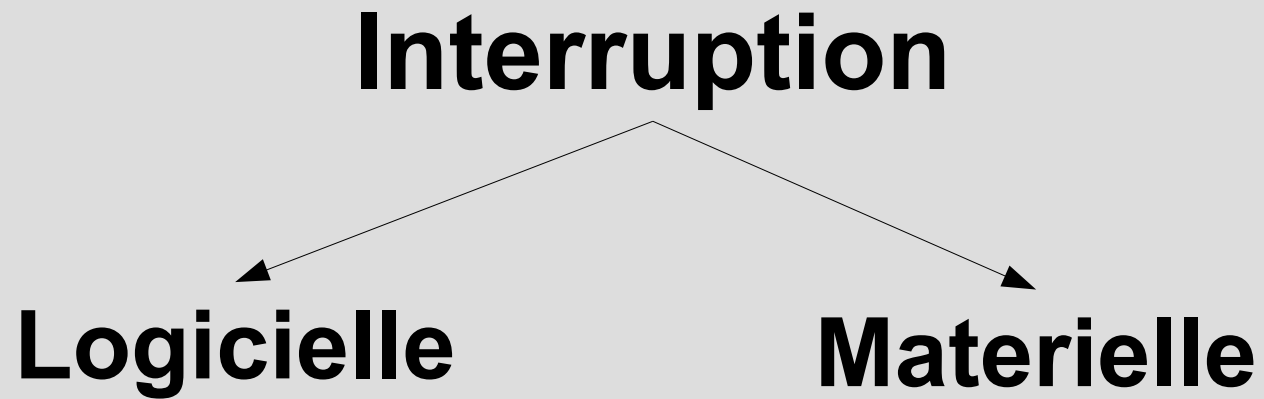
On appelle interruption l'événement qui fait qu'un processeur arrête momentanément l'exécution d'une routine pour en exécuter une autre, au plus vite.

Le contraire des interruptions est le polling (scruter).



- déroutements erreur interne du processeur, débordement, division par zéro, page fault, appels systèmes demande d'entrée-sortie par exemple.

## Types d'interruption



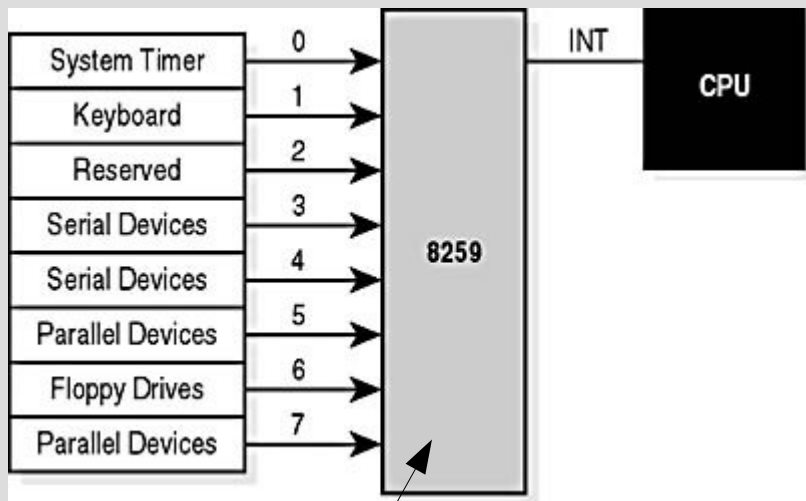
Clavier, Ecran, Sourie, ...

# Interruption materielle

- Le contrôleur d'interruption

Les composants électroniques agissent directement sur une ligne de contrôle : la ligne IRQ "Interrupt Request"

Le contrôleur d'interruptions après avoir répercuté sur la ligne IRQ le signal provenant de l'une de ses entrées doit donner ensuite au processeur le numéro.



Le Intel 8259

Programmable Interrupt Controller (PIC)

<https://pdos.csail.mit.edu/6.828/2010/readings/hardware/8259A.pdf>

Les contrôleurs d'interruptions peuvent être mis en cascade pour permettre des signaux d'interruptions supplémentaires.



-CS	1	28	VCC
-WR	2	27	A0
-RD	3	26	-INTA
D7	4	25	IR7
D6	5	24	IR6
D5	6	23	IR5
D4	7	22	IR4
D3	8	21	IR3
D2	9	20	IR2
D1	10	19	IR1
D0	11	18	IR0
CAS 0	12	17	INT
CAS 1	13	16	-SP/-EN
GND	14	15	CAS 2

## Hiérarchisation des interruptions

- Le processeur dispose d'une seule broche INT pour recevoir les interruptions.
- Que faire : – Si deux interruptions arrivent en même temps ?
- On traite d'abord la plus prioritaire
- Si une interruption survient durant le traitement d'une autre interruption ?
- Elle interrompt le traitement en cours seulement si elle est de priorité supérieure
- On introduit une notion de priorité (niveau) entre interruptions.

## Le vecteur d'interruption

Le vecteur d'interruption est une table qui contient les adresses des routines d'interruptions. Les interruptions sont numérotées. Ces numéros servent d'index pour rechercher l'adresse de la routine à exécuter.

# Traitement de l'interruption

A l'occurrence d'une interruption, le processeur peut l'ignorer ou l'accepter. Dans le dernier cas, le processeur entreprend une suite d'actions, dont les principales sont :

- ① Sauvegarde du contexte (Le compteur ordinal, Les registres, Le mot d'état,.. )
- ① Identification de la source de l'interruption
- ① Exécution de la routine d'interruption
- ① Restauration du contexte
- ① Retour au programme interrompu

## Exercice

- Écrire le programme qui permet d'afficher une chaîne de caractères qui se trouve en mémoire.
- Écrire le programme qui permet de lire une chaîne de caractères et de la mettre en mémoire.

## Solution

```
.8086
.model small
.stack 10
.data
Message DB 'Hello World$'
.code
start:
MOV AH,09h
MOV DX,Offset Message
INT 21h
end start
```

1

```
.8086
.model small
.stack 10
.data
.code
start:
MOV AH,0Ah
MOV DX,0
INT 21h
end start
```

2

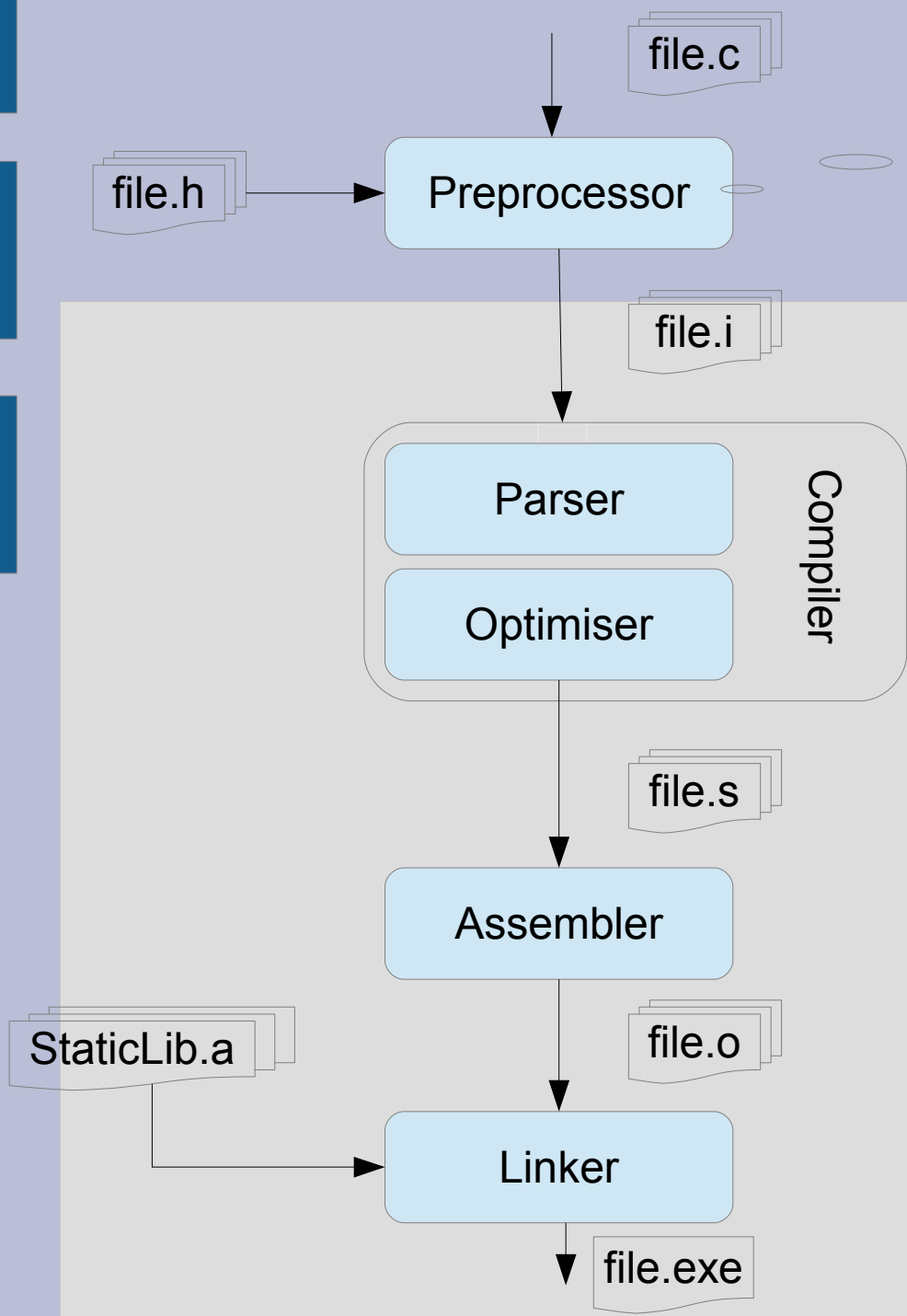


## Question

- Comment peut on lire des nombres pour une addition et afficher le résultat (voir la table ascii ci-après)

Dec	Hex	Name	Char	Ctrl-char	Dec	Hex	Char	Dec	Hex	Char	Dec	Hex	Char
0	0	Null	NUL	CTRL-@	32	20	Space	64	40	@	96	60	`
1	1	Start of heading	SOH	CTRL-A	33	21	!	65	41	A	97	61	a
2	2	Start of text	STX	CTRL-B	34	22	"	66	42	B	98	62	b
3	3	End of text	ETX	CTRL-C	35	23	#	67	43	C	99	63	c
4	4	End of xmit	EOT	CTRL-D	36	24	\$	68	44	D	100	64	d
5	5	Enquiry	ENQ	CTRL-E	37	25	%	69	45	E	101	65	e
6	6	Acknowledge	ACK	CTRL-F	38	26	&	70	46	F	102	66	f
7	7	Bell	BEL	CTRL-G	39	27	'	71	47	G	103	67	g
8	8	Backspace	BS	CTRL-H	40	28	(	72	48	H	104	68	h
9	9	Horizontal tab	HT	CTRL-I	41	29	)	73	49	I	105	69	i
10	0A	Line feed	LF	CTRL-J	42	2A	*	74	4A	J	106	6A	j
11	0B	Vertical tab	VT	CTRL-K	43	2B	+	75	4B	K	107	6B	k
12	0C	Form feed	FF	CTRL-L	44	2C	,	76	4C	L	108	6C	l
13	0D	Carriage feed	CR	CTRL-M	45	2D	-	77	4D	M	109	6D	m
14	0E	Shift out	SO	CTRL-N	46	2E	.	78	4E	N	110	6E	n
15	0F	Shift in	SI	CTRL-O	47	2F	/	79	4F	O	111	6F	o
16	10	Data line escape	DLE	CTRL-P	48	30	0	80	50	P	112	70	p
17	11	Device control 1	DC1	CTRL-Q	49	31	1	81	51	Q	113	71	q
18	12	Device control 2	DC2	CTRL-R	50	32	2	82	52	R	114	72	r
19	13	Device control 3	DC3	CTRL-S	51	33	3	83	53	S	115	73	s
20	14	Device control 4	DC4	CTRL-T	52	34	4	84	54	T	116	74	t
21	15	Neg acknowledge	NAK	CTRL-U	53	35	5	85	55	U	117	75	u
22	16	Synchronous idle	SYN	CTRL-V	54	36	6	86	56	V	118	76	v
23	17	End of xmit block	ETB	CTRL-W	55	37	7	87	57	W	119	77	w
24	18	Cancel	CAN	CTRL-X	56	38	8	88	58	X	120	78	x
25	19	End of medium	EM	CTRL-Y	57	39	9	89	59	Y	121	79	y
26	1A	Substitute	SUB	CTRL-Z	58	3A	:	90	5A	Z	122	7A	z
27	1B	Escape	ESC	CTRL-[	59	3B	;	91	5B	[	123	7B	{
28	1C	File separator	FS	CTRL-\	60	3C	<	92	5C	\	124	7C	
29	1D	Group separator	GS	CTRL-]	61	3D	=	93	5D	]	125	7D	}
30	1E	Record separator	RS	CTRL-^	62	3E	>	94	5E	^	126	7E	~
31	1F	Unit separator	US	CTRL-`	63	3F	?	95	5F	`	127	7F	DEL

Directives # et suppression des commentaires



**Compilateur** : analyse du programme (lexicale, syntaxique, semantique..), code intermediaire, generation ASM (dependant de l'architecture du CPU), optimisation.

**Assembleur** : generation code binaire/objet relogeable pour CPU cible.

Editeur de **liens** : liens entre fichiers objets et bibliotheques (statiques et/ou dynamiques) generation code executable

## Edition des liens

- `Jmp` et
- `Mov al,[adr]`
- `A DB 'Hello'`
- `Include`
- `Call proc`
- ...

### **Edition de liens = établir les connexions**

**-entre les espaces d'adresses des différents modules de code-objet,**

**-adresses représentées par des références symboliques (symboles définis dans un module et référencés dans un autre).**

## Edition de liens

**\*statique** : effectuée dans une phase indépendante de l'exécution, et avant le chargement en mémoire

- l'édition de liens doit physiquement combiner tous les modules de code-objet en un seul,
- pour l'exécution, le code-objet résultant ne doit pas contenir des références externes non satisfaites;

**\*dynamique** : effectuée au moment de l'exécution

- le code-objet résultant contient des références externes non-satisfaites - ces références seront traitées pendant l'exécution,
- il n'y a pas la nécessité (mais la possibilité) de physiquement combiner plusieurs modules de code-objet en un seul.

# TASM

- Tasm *nomFichier* : assemblage pour obtenir le fichier objet (*nomFichier.o*)
- Tlink *nomFichier* : edition des liens pour obtenir le fichier executable (*nomFichier.exe*)

## Language C (gcc)

- `gcc -S nomFichier.c` : génère le fichier assembleur (*nomFichier.s*)
- `gcc -c nomFichier.c` : génère le fichier objet (*nomFichier.o*)
- `gcc -o nomFichier.c` : génère le fichier exécutable (*nomFichier.exe*)
- `gcc -E nomFichier.c` : affiche le Preprocessing, ne génère pas de fichier `.i`